M10TNB01 一般的な3次元構造に対する部品ベースの有限要素メッシュの自動生成の研究

0984019 屋鋪光輝

A Finite Element Mesh Generation for a 3D Structure Based on Solid and Shell Parts Combined Mitsuteru YASHIKI

An automatic mesh generation method for a 3D structure based on solid and shell parts combined: The geometry of a 3D structure is created from solid and shell parts combined. For solid or shell parts, mapped or frontal method is applied depending on the geometry to generate solid and shell elements. Element meshes for solid and shell parts are connected between parts by constraint equations. Some applications are demonstrated.

1. はじめに

現在,3次元構造に対する有限要素メッシュの自動 生成では様々な手法が提案されているが,多くのソ リッド部品で構成される一般的なソリッド構造にた いし,良質な6面体ソリッド要素をベースとしたソ リッドメッシュの自動生成は難しいのが現状である. また,一般的な3次元構造では,構造特性からソリ ッド要素とシェル要素を併用して有限要素構造解析 を効果的に行うことができる.

そこで、本論文では一般の製品形状を部品の構造特 性からソリッド部品と、シェル部品の結合として表現 する.1つのソリッド部品が6以下の面で張られる場 合には、良質な6面体ソリッド要素の生成が期待で きる一般化写像法¹¹により、また6以上の面で張られ る一般のソリッド部品の場合には、ハイブリッドフロ ント法²¹により4,5面体を一部併用の6面体ソリッド メッシュを自動生成する.シェル構造部品では、フロ ント法¹¹あるいは写像法¹¹によりシェル要素を自動生 成することができる.また、こうして3次元構造を構 成するソリッド部品とシェル部品にたいし部品ごと に要素メッシュを自動生成したあとは、ソリッド部 品間あるいはソリッド部品とシェル部品間で制約条 件式を用いて部品間の要素メッシュを自動生成プログラム

が開発され,各種の例題への適用を通してその有効 性と妥当性が議論される.

2. 部品ベースの形状の表現

一般的な3次元構造はその構造特性からソリッド部品,シェル部品の結合として表わす.Fig.1(a)は、クランクシャフトの一部で、この場合には構造特性から3個のソリッド部品の結合として表わされている.Fig.1(b)は、タービンブレードの一部で、構造特性からソリッド部品とシェル部品の結合として形状が表わされている.薄板部品をシェル部品として表わすことによりこの部品ではシェル要素を用いることができ、構造解析を効果的に行うことができる.



(a) Three solid parts combined (b)Solid and shell parts combined

Fig.1 Solid structures made of solid and shell parts

3. 写像法とフロント法の併用による有限要素 メッシュの自動生成

3.1 ソリッド部品にたいするソリッドメッシュの 自動生成

一般的な 3 次元の構造はソリッド部品とシェル部品 の結合として表わすことができた. 1 つのソリッド部 品は, n 個の曲面による境界表現により表わすことが できるが, いま, n \leq 6 のときには一般化写像法¹⁾に より, また, n>6 の場合の一般的なソリッド部品では, ハイブリッドフロント法²⁾により, 一部4,5 面体併用 の 6 面体ソリッド要素を自動生成することができる. Fig.2 は5 つの曲面で張られるソリッド部品にたいす る一般化写像法によるソリッドメッシュの生成例で, 一部 4,5 面体併用の 6 面体ソリッドメッシュが自動 生成されている.Fig.3 は11の面で定義されたソリ ッド部品にたいするハイブリッドフロント法による ソリッドメッシュの生成例で一部 4,5 面体併用の 6 面体ソリッドメッシュが自動生成された.



(a) Geometry of a curved (b)Solid mesh pentahedron

Fig.2 Mesh generation by the generalized mapped method



(a) A solid structure (b) Solid mesh expressed by 11 surfaces Fig.3 Mesh generation by the frontal method

3.2 写像法とフロント法の併用によるシェル部品の メッシュの自動生成

一般的なシェル部品はn個の曲線で表わすことができ るが、n≦4 の場合のシンプルなシェル部品にたいして は写像法¹⁾により、また n>4 の場合の一般的なシェル 部品にたいしてはフロント法¹⁾によりシェルメッシュ の自動生成を行うことができる. Fig.4 は 12 の曲線で定 義されるシェル部品にたいし、フロント法によりシェ ル要素メッシュを自動生成したもので、生成する要素 数 M=300 を与えるだけで実際には 246 の 4 角形シェル 要素が自動生成された.



(a) A curved shell structure (b) Shell mesh Fig.4 Mesh generation by the frontal method for a shell part

4. ソリッド部品間の有限要素ソリッドメッシュ の結合

ソリッド部品にたいしてはそれを定義する面の数 n にたいし、n \leq 6 の場合には一般化写像法により、ま た n>6 の場合にはハイブリッドフロント法により一 部 4,5 面体を併用した 6 面体のソリッド要素メッシ ュを自動生成することができた.いま、Fig.5 で 2つ のソリッド部品 1,2 (part1, part2)が接触面で部分 結合しているものとし、接触面でのメッシュの結合 を考える.ここで、簡単のために、部品 1 の節点 a1 が部品 2 の要素の節点 b1~b4 からなるパッチ面 PB の B 点に結合するものとする.いま、節点 bi (i=1,4) の変位ベクトルを u_{bi} 、節点 bi の有限要素補間関数 を N_{bi} とおくと B 点の変位ベクトル u_B は以下のよう に書くことができる.

$$\mathbf{u}_{B} = \sum_{i=1}^{4} \mathbf{N}_{bi}(\xi_{B}, \eta_{B}) \cdot \mathbf{u}_{bi}$$
(1)

ただし、 ξ_B , η_B は点 B が存在する表面パッチ内 PB 内の正規座標である.ここで、節点 a1 の変位ベク トルを \mathbf{u}_{a1} と書くと、 \mathbf{u}_{a1} と \mathbf{u}_B が等しいことから

$$\mathbf{u}_{a1} = \mathbf{u}_B \tag{2}$$

式(2)は、部品1の節点a1を部品2のソリッドメッシュに結合する制約条件式で、これを部品1の他の節点 a; (j=2,4)にも適用し、同様な制約条件式を得る.これらの制約条件式のもとで有限要素剛性方程式を解くこと により部品1を部品2に結合することができる.



Fig.5 Connecting solid mesh between two solid parts

5. 適用例題

5.1 立方体と直方体のソリッド部品の結合構造の 静解析

ここで述べた手法にもとづき,写像法とハイブリッドフロント法を併用した有限要素メッシュの自動生成プログラムが開発された.Fig.6 は一辺の長さ a =5m の立方体と,長さ L=20m,幅 b=1.66m,高さh=1.66mの直方体部品が部分結合する問題で,2 つのソリッド部品は 6 つの面で張られることから一般化写像法によりそれぞれの部品にソリッドメッシュが自動生成され(Fig.7),それらの部品の結合面で,4 節で述べた制約条件を生成し結合が行われた.Table1は部品1の左端部を拘束し、部品2の右端上部の上下方向(Y)に1000 N/mの線分布荷重を負荷する問題にたいし,右端の最大変位を,ここで述べた制約条件によりメッシュを結合した解(B1,B2)と部品1と部品2のメッシュを結合した解(B1,B2)と部品1と部品2のメッシュを適合させたメッシュの解(A)を比較したもので両者は良好な一致を示している.



Fig.6 A solid structure with 2 solid parts combined.



Fig.7 Finite element mesh (non-conformed)

Table.1 Comparison between conformed and non-conformed mesh

	Non-conformed mesh B1 (B1/A)	Non-conformed mesh B2 (B2/A)	Conformed mesh A
Part1 mesh	$3 \times 3 \times 3$	$4 \times 4 \times 4$	$3 \times 3 \times 3$
Part2 mesh	$2 \times 2 \times 17$	$3 \times 3 \times 14$	$1 \times 1 \times 11$
Displacement [mm]	-0.0345 (1.00)	-0.0338 (0.97)	-0.0345

5.2 単気筒クランクシャフトのソリッド構造解析

Fig.8 は単気筒クランクシャフトへの適用を表わ している.その幾何形状は 5 つのソリッド部品で構 成され,アームの部分はフロント法により,ソリッ ド要素メッシュが,ピン,ジャーナルの部分は一般化 写像法によりソリッド要素メッシュが自動生成され (Fig.8(b)),それらの部品の結合面で,4節で述べた制 約条件を生成し,結合が行われた.次にここで生成 されたソリッドメッシュを用いて有限要素解析を行 った.Fig.8(c),Fig8(d) はその有限要素解析結果で, 別途行った,適合メッシュによる参照解と比較し, 本法によるソリッドメッシュの自動生成と部品間で のメッシュの結合の有効性を確認することができ た.





(b)Solid mesh



(c)Displacement



(d) Stress Z Fig.8 A crankshaft for one cylinder

5.3 4気筒クランクシャフトのメッシュの自動生成

Fig.9 は4気筒クランクシャフトへの適用を表わしている. その幾何形状は 17 個のソリッド部品の結合として生成され,生成要素数 5000 を与えるだけで,一般化写像法とハイブリッドフロント法が併用され,要素数が5601のソリッド要素メッシュの自動生成が可能となった.



(a)Geometry



Fig.9 A crankshaft for 4 cylinders

5.4 タービンブレードのメッシュの自動生成 Fig.10 はタービンブレードへの適用を表わしている.そ の幾何形状 (Fig.10(a)) において、ボディの部分は 6 つ の面で張られることから一般化写像法によりソリッド 要素メッシュが、ブレードの部分は 5 つの曲線で張られ ることから、フロント法が適用されシェル要素メッシュ が自動生成された (Fig.10(b)).





(b) Solid and shell elements generated Fig.10 Turbine blades

5.5.タービンブロアーのメッシュの自動生成

Fig.11 はタービンブロアーへの適用を表わしている. その幾何形状(Fig.11(a))において,ボディの部分はハイブリッドフロント法によりソリッド要素メッシュが,フィンの部分は写像法により,シェル要素メッシュが自動生成された(Fig.11(b)).



(a)Geometry



(b)Solid and Shell elements generated Fig.11 Turbine blower

6. おわりに

本論文では3次元構造にたいし,構造特性からソ リッド部品とシェル部品の結合として形状生成し, 各部品にたいし一般化写像法とハイブリッドフロン ト法を併用した有限要素メッシュの自動生成の手法 と制約条件を用いたソリッド部品間のメッシュの結 合手法が述べられた.また,本手法に基づき,有限 要素メッシュ自動生成プログラムが開発され,各種 の例題への適用を通し,その有効性と妥当性を確認 することができた.今後は様々な実際問題に適用し, 実用性を高めることが重要である.

参考文献

(1)松山英人, オブジェクト指向による有限要素法の 自動化の研究, 神奈川工科大学博士学位論文, 1999 (2)松田真希子, テンプレートを用いたフロント法に よる効果的なソリッドメッシュの自動生成, 第14回 計算工学講演会論文集,日本計算工学会, pp.611-614, 2009

(指導教員 田辺誠 教授)